

유체 정역학 Fluid Statics

이동현상이론 (MSA0013)

창원대학교 신소재공학부

정영웅



yjeong@changwon.ac.kr
<https://youngung.github.io>
<https://github.com/youngung>

유체 정역학 (流體靜力學), Fluid statics

□ The study of fluids at rest; 정지 상태의 유체(fluid)에 대한 학문

- 유체 정지 압력
- 기압
- 부력



압력의 개념

□ 기체를 담고 있는 용기의 벽에 가해진 힘으로 인해 압력 생성

□ 압력은 기체 속 원자/분자가 벽과 충돌하여 생긴 운동량의 (시간에 따라 계속하여 발생하는) 변화에 기인

$$\text{운동량 변화율} = \frac{\Delta \text{운동량}}{\text{시간}} = \frac{\Delta(\text{질량} \times \text{속도})}{\text{시간}} = \frac{\Delta(mv)}{t}$$

□ 단위? – SI system을 사용한다면..

➢ 운동량의 단위는 $\text{kg} \cdot \text{m/s}$; 시간의 단위는 second

➢ 따라서 운동량 변화율의 단위는 $\text{kg} \cdot \frac{\text{m}}{\text{s}^2}$

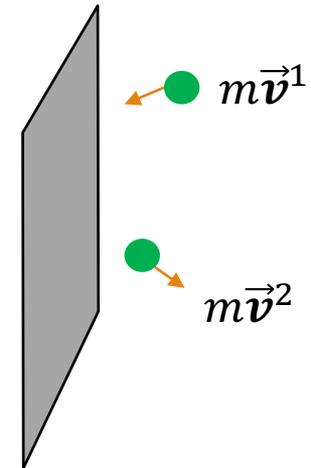
➢ 위 단위는 힘의 단위로 알려진 Newton(N)과 같다.

➢ 즉, 운동량 변화율의 단위는 힘(force)단위와 동일.

기체에 의해 용기의 벽에 가해진 힘은 기체 원자/분자가 용기의 벽과 충돌할 때 생기는 운동량의 변화 때문에 생긴다.

위의 결론은 기체, 액체와 같은 유체(fluid)에 공히 적용된다.

시간에 따른 운동량 변화율: 가상의 면에 작용하는 힘



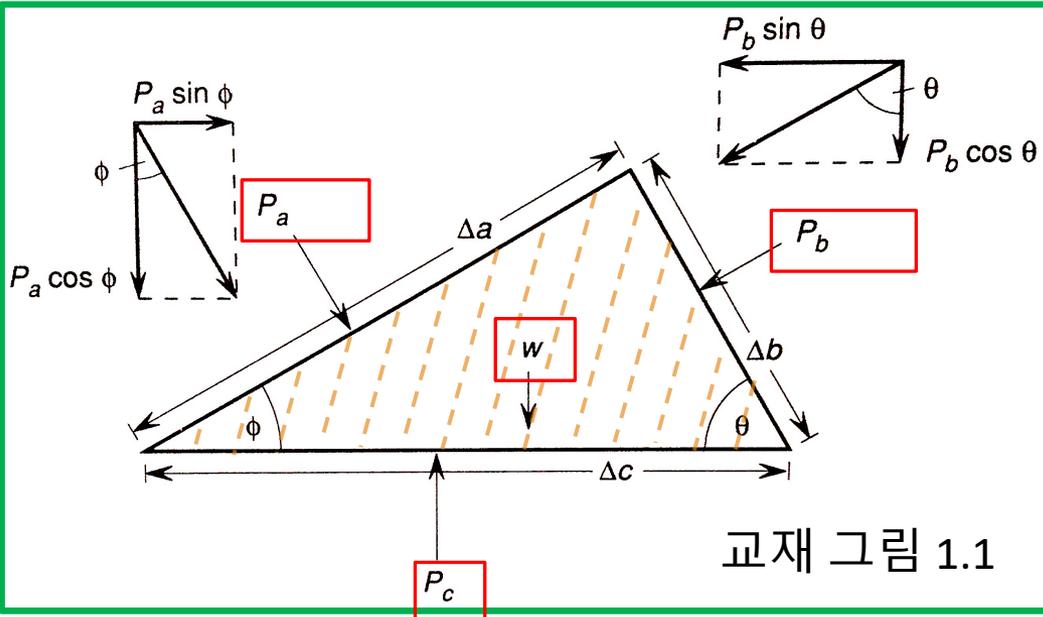
$$\text{Force} = \frac{m\vec{v}^2 - m\vec{v}^1}{t}$$



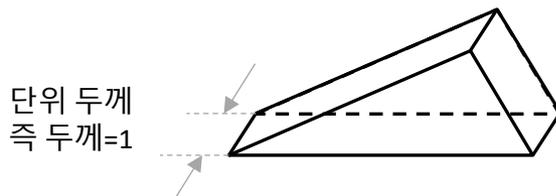
압력의 개념

정지유체; 정적 (힘)평형 상태

- 정지 유체내의 주어진 한 위치에서의 유체가 가진 압력은 모든 방향으로 같은 값을 가진다.
 - (주의) 위치에 따라 유체가 가진 압력 값은 달라질 수 있다.
- 위를 아래의 유체 요소 (element)를 사용하여 증명

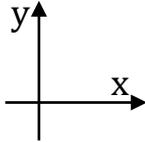


위 유체(빛금)는 중력장(gravity field)에 영향을 받고 있다



힘평형 상태

한 계(system)에서 vector로 표현된 힘은 '어느 방향'에서든 zero.



유체가 '힘평형' 상태라면 어느 방향으로든 힘 평형이 되어야 한다 - 모든 force component들이 각각 zero

$$F_a = P_a \times \Delta a \times 1$$

$$F_a^x = F_a \sin \phi = P_a \cdot \sin \phi \cdot \Delta a$$

$$F_a^y = -F_a \cos \phi = -P_a \cdot \cos \phi \cdot \Delta a$$

$$F_b = P_b \times \Delta b \times 1$$

$$F_b^x = -F_b \sin \theta = -P_b \cdot \sin \theta \cdot \Delta b$$

$$F_b^y = -F_b \cos \theta = -P_b \cdot \cos \theta \cdot \Delta b$$

$$F_c = P_c \times \Delta c \times 1$$

$$F_c^x = 0$$

$$F_c^y = P_c \cdot \Delta c$$

$$w^y = -w$$

$$w^x = 0$$



압력의 개념

$$F^x = \sum_i F_i^x = F_a^x + F_b^x + F_c^x + w^x = 0$$

$$F^y = \sum_i F_i^y = F_a^y + F_b^y + F_c^y + w^y = 0$$

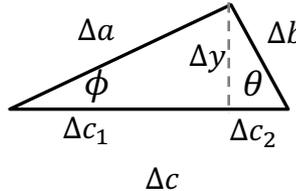


$$F^x = P_a \cdot \sin \phi \cdot \Delta a - P_b \cdot \sin \theta \cdot \Delta b = 0$$

$$F^y = -P_a \cdot \cos \phi \cdot \Delta a - P_b \cdot \cos \theta \cdot \Delta b + P_c \cdot \Delta c - w = 0$$

□ A few more inputs considering the geometric features!

- $\sin \theta = \Delta y / \Delta b$
- $\cos \theta = \Delta c_2 / \Delta b$
- $\sin \phi = \Delta y / \Delta a$
- $\cos \phi = \Delta c_1 / \Delta a$



□ Weight (w; body force; 체적력):

- $w = mg = \rho g V = \frac{1}{2} \rho g \Delta c \Delta y$

$$F^x = P_a \cdot \sin \phi \cdot \Delta a - P_b \cdot \sin \theta \cdot \Delta b = 0$$

$$\rightarrow P_a \cdot \frac{\Delta y}{\Delta a} \cdot \Delta a - P_b \cdot \frac{\Delta y}{\Delta b} \cdot \Delta b = 0$$

$$\rightarrow P_a - P_b = 0 \therefore P_a = P_b$$

$$\rightarrow -P_a \cdot \Delta c + P_c \cdot \Delta c - w = 0$$

$$F^y = -P_a \cdot \cos \phi \cdot \Delta a - P_b \cdot \cos \theta \cdot \Delta b + P_c \cdot \Delta c - w = 0$$

$$\rightarrow -P_a \cdot \frac{\Delta c_1}{\Delta a} \cdot \Delta a - P_a \cdot \frac{\Delta c_2}{\Delta b} \cdot \Delta b + P_c \cdot \Delta c - w = 0$$

$$\rightarrow -P_a \cdot \Delta c_1 - P_a \cdot \Delta c_2 + P_c \cdot \Delta c - w = 0$$

$$(P_c - P_a) \Delta c - \frac{1}{2} \rho g \Delta c \Delta y = 0$$

$$\rightarrow P_a + \frac{1}{2} \rho g \Delta c \Delta y / \Delta c = P_c$$



압력의 개념

$$P_a = P_b$$

$$P_a + \frac{1}{2}\rho g\Delta y = P_c$$

우리가 사용한 유체 요소가 실제 유체의 '한점'을 모형화 (modeling) 한 것이므로, 무한히 작은 부피(체적)을 대표하여

$$P_a \approx P_c$$

정지 유체내의 어떠한 점의 압력은 모든 방향으로 같은 값을 가진다.

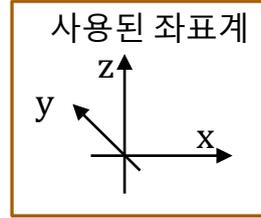
정지 유체내에 유일한 힘은 세면의 수직방향으로 작용하는 힘 (앞에서 F_a, F_b, F_c 으로 표기했던 힘 요소) 그리고 중력장에 의한 무게힘 w (**체적력**; body force) 뿐이다.

앞서 살펴본 바에 따르면, 유한한 크기를 가진 유체 요소에 작용하는 힘 F_a, F_b, F_c, w 를 살펴보았고, 그 중에서 w 는 **위치에 따라 변한다**.



위치에 따라 변하는 w (유체 기둥의 예)

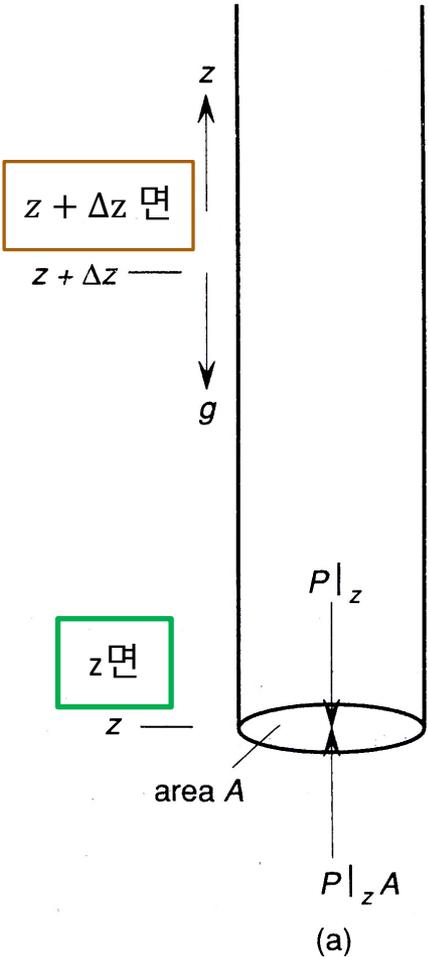
중력장(\vec{g})내의 z면 위에 위치한 유체기둥



z 면 과 $z + \Delta z$ 면

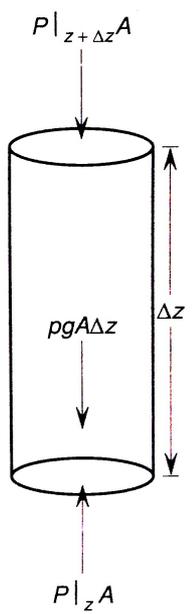
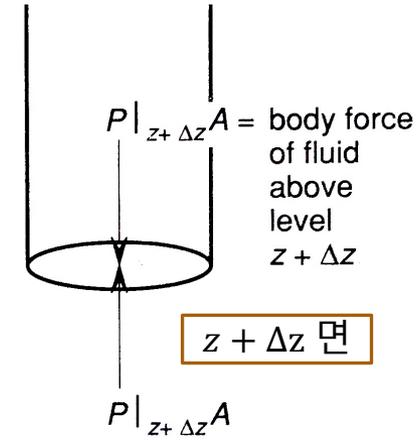
사이에서 z 축 방향으로 수직 압력 차이가 존재한다.

- 수직 압력차이는 수직 '힘' 차이로 이어진다.
- 이런 힘 차이는, 중력장에 놓인 유체가 중력작용 방향으로 '두께차' Δz 를 가질 때 생긴다.



$P|_z$: 중력장에 의해 z 면에 작용하는 z 축 방향 수직 압력

$P|_z \times A$: z 위치에서 작용하는 힘



Q: Δz 만큼의 두께차이로 인해 달라지는 수직(압)력 차이는 어디에 기인하나?

A: Δz 만큼의 두께 사이에 끼인 유체에 작용하는 중력장의 힘 (즉 무게)

따라서,

$$P|_{z+\Delta z} \cdot A - P|_z \cdot A = -\rho \cdot \vec{g} \cdot V = -\rho \cdot \vec{g} \cdot A \cdot \Delta z$$

위를 rearrange:

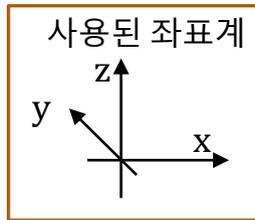
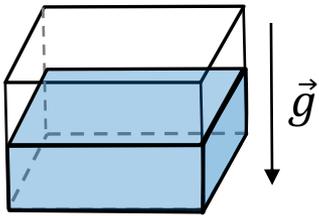
$$\frac{P|_{z+\Delta z} \cdot A - P|_z \cdot A}{\Delta z} = -\rho \cdot \vec{g} \cdot A \rightarrow \frac{P|_{z+\Delta z} - P|_z}{\Delta z} = -\rho \cdot \vec{g}$$

$$\frac{dP}{dz} = \lim_{\Delta z \rightarrow 0} \frac{P|_{z+\Delta z} - P|_z}{\Delta z} = -\rho \cdot \vec{g}$$



Recap, pause, break

- 압력의 origin (분자/원자의 시간당 운동량의 변화; 운동량 변화율)
- 중력장내에 위치한 유체는 중력장에 의해 중력장 방향으로 '체적힘'을 받게 된다.
- 유체 기동 모형을 이용하여 중력장에 의한 체적힘을 유체의 밀도(ρ)와 중력장의 세기 (\vec{g} , 즉 중력 가속도)를 사용하여 나타내었더니, 다음의 결론을 얻었다:
 - $\frac{dP}{dz} = -\rho \cdot \vec{g}$
 - 중력장 방향으로 작용하는 유체내의 압력 p 는 중력장이 작용하는 방향(앞서 기준이 되는 좌표계의 z 축은 g 방향과 반대로 설정했었다.)으로 이동할 수록 점점 커진다.

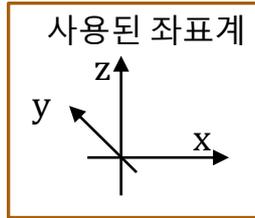
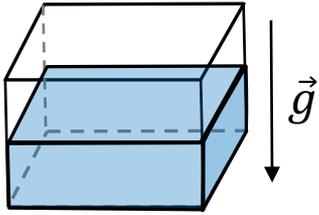


$$\frac{dP}{dz} = -\rho \cdot g$$



Example

정지한 유체



$$\frac{dP}{dz} = -\rho \cdot g$$

수족관내의 물의 밀도가 $1 \text{ [g/cm}^3\text{]}$ 으로 일정하다 (incompressible). 대기압이 101325 Pascal 일 때 깊이 5 m 에서의 수압을 계산하라.

해석적 해

수치적 해

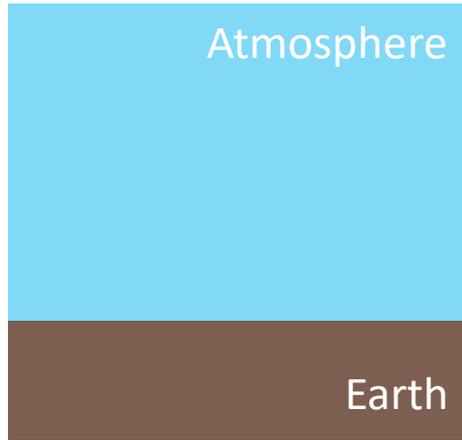
Let's fix $\Delta z = 0.1 \text{ [m]}$

수족관내의 물의 밀도가 깊이에 따라 달라진다면?



Application to atmosphere

□ 대기 (atmosphere)



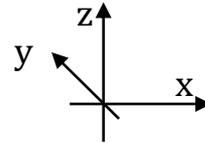
$$PV = \frac{RT}{M} \quad \rightarrow \quad \rho = \frac{1}{V} = \frac{PM}{RT}$$

만약 대기가 이상기체 거동을 한다면?

$$PV = \frac{RT}{M}$$

만약 대기가 이상기체 거동을 한다면?

P: pressure
 V: 단위 질량당 부피 (= 1/ρ)
 R: 기체 상수
 T: 온도 (절대 온도)
 M: 기체의 분자량



$$\frac{dP}{dz} = -\rho g \quad \rightarrow \quad \frac{dP}{dz} = -g \frac{PM}{RT}$$

$$\frac{dP}{P} = -g \frac{M}{RT} dz$$



이상기체 방정식

□ $PV = nRT = Nk_B T$

- P: Pressure of the gas
- V: Volume of the gas
- n: the amount of substance of gas (the number of moles; 몰수)
- N: The number of gas molecules ($N_A \cdot n$; 아보가드로의 수 \times 몰수)
- k_B : Boltzmann constant
- T: the absolute temperature of the gas.

□ Molar form:

- 기체의 '량'을 정확하게 나타내기 위해서 몰수 대신, 정확한 질량을 사용할 수 있다.
- 질량(m)은 분자량 (기호 M; 단위 $g \cdot mol^{-1}$) 곱하기 몰수(n)로 나타낼 수 있다.
 - ❖ $m = M \cdot n$
 - ❖ $n = m/M$

□ $PV = nRT \rightarrow PV = \frac{m}{M} RT \rightarrow P \left(\frac{V}{m} \right) = \frac{1}{M} RT$

- 여기서 $\frac{V}{m}$ 를 단위 질량 m에 해당하는 부피(\bar{V})로 나타내면 $P\bar{V} = \frac{1}{M} RT$
- 그리고 $\frac{1}{\bar{V}} = \frac{m}{V} = \rho$ 로 표현 가능.



Application to atmosphere

$$\frac{dP}{P} = -\frac{gM}{RT} dz$$

- 온도, g 가 z 에 무관하다 가정
- At $z = 0$, $P = P_0$
- At $z = z$, $P = P$

$$\int_{P_0}^P \frac{dP}{P} = \int_0^z -\frac{gM}{RT} dz$$

$$= -\frac{gM}{RT} \int_0^z dz$$

$$\ln(P/P_0) = -\frac{gM}{RT} z$$

또는

$$\frac{P}{P_0} = \exp\left(-\frac{gM}{RT} z\right)$$

기압 공식 (barometric formula)

• 온도는 z 에 영향을 받는다 (온도는 높이가 올라갈수록 떨어진다)

• 예를 들어 1000m 올라 갈수록 6.5°C 만큼 RT에서 감소 한다면, 다음과 같이 온도 T 는 z 에 대한 함수로 표현가능 하다:

$$T(z) = 298 - \frac{6.5}{1000} z$$

$$\frac{dP}{P} = -\frac{gM}{R\left(298 - \frac{6.5}{1000} z\right)} dz$$



Numerical solution?

$$\frac{dP}{P} = - \frac{gM}{R \left(298 - \frac{6.5}{1000} z \right)} dz$$

Boundary condition: at $z=0$, $P=1$ [atm]

• z 에 따른 P 의 변화를 살펴보자 $P(z)$

Let's fix $\Delta z = 0.01$

Let's fix $z_0 = 0$, $P_0 = 1$

What is $\Delta P = ?$

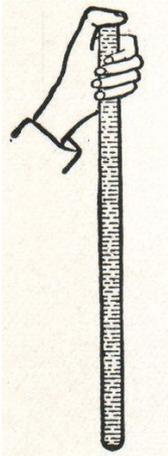
$$\Delta P = P - \frac{gM}{R \left(298 - \frac{6.5}{1000} z \right)} \Delta z$$

$$= P_0 - \frac{gM}{R \left(298 - \frac{6.5}{1000} z_0 \right)} \Delta z$$

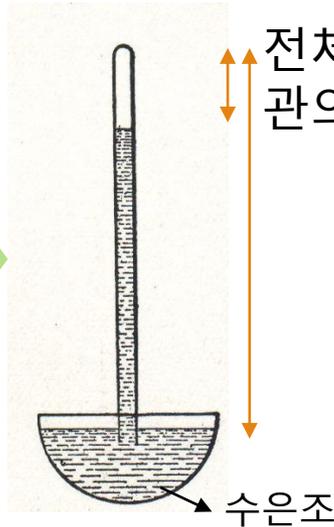
엑셀을 활용한 풀이



Torricelli experiment



뒤집어

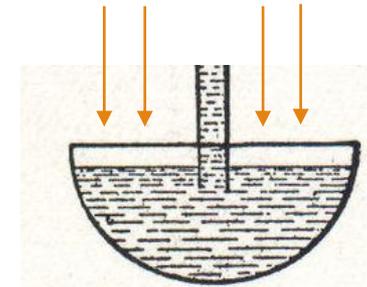


전체 관에 비해서, 비어있는
관의 길이가 얼마나 긴지 측정

수은이 가득찬 실린더

수은조

아하! 수은조 내의 대기와의
경계면(≈자유표면)에
작용하는 대기압에 의해
수은이 '정지'해 있군!



다양한 대기압에서
반복시에 빈 관의
길이가 변한다. 왜?

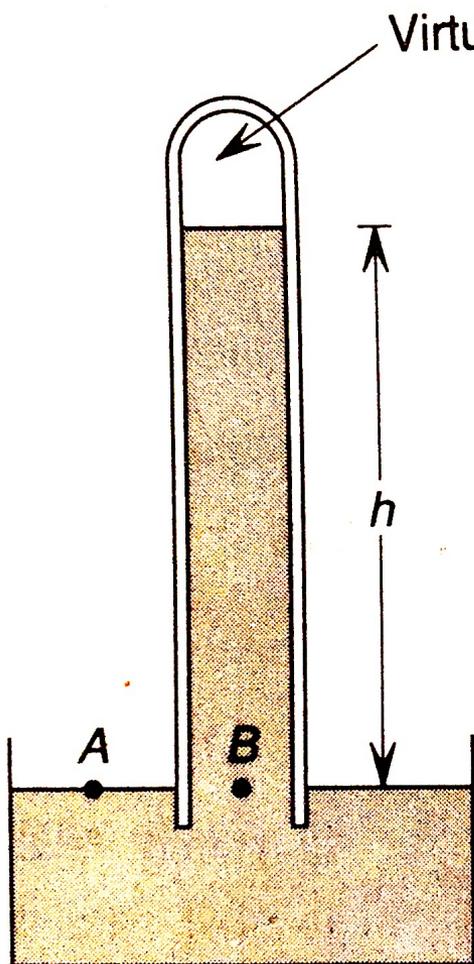
위 수은은 중력장내에서 '정지'한 유체이다.
수은이 정지해 있는 것으로 보아 경계표면의
대기압과, 관내의 수은에 작용하는 중력 사이에
힘평형이 있구나!

자유표면 (free surface): 압력이
작용하지 않는 면; 혹은 압력이
무시해도 될만큼 적거나,
효과적이지 않은 면

https://en.wikipedia.org/wiki/Evangelista_Torricelli



Torricelli experiment



B지점에서의
유체 압력

=

대기와의 경계표면 A에
작용하는 대기압

따라서, B지점의 압력을 구하여
대기압을 측정할 수 있다!!

그렇다면, B지점의
압력은 어떻게 구하나?

바로, B지점위로 실린더
내에 존재하는 수은기둥에
작용하는 중력 (무게)과
관련.

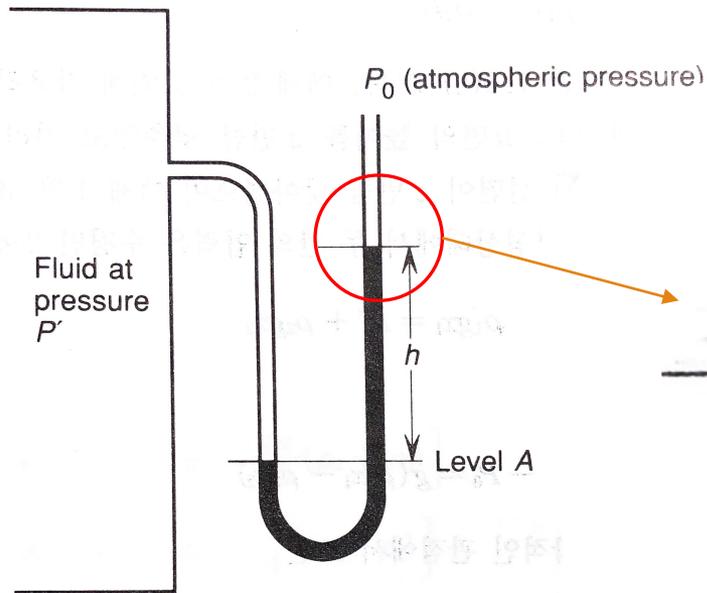
수은이 비압축성(incompressible) 액체라면
높이(압력)에 상관없이 밀도가 일정

B지점에서의 작용힘 = $mg = \rho \cdot \text{area} \cdot \text{height} \cdot g$

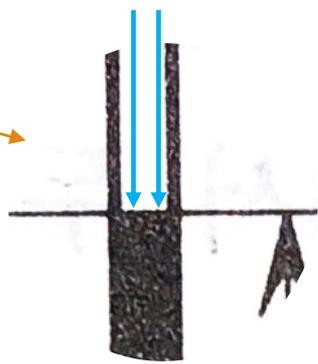


게이지 압력, 절대 압력

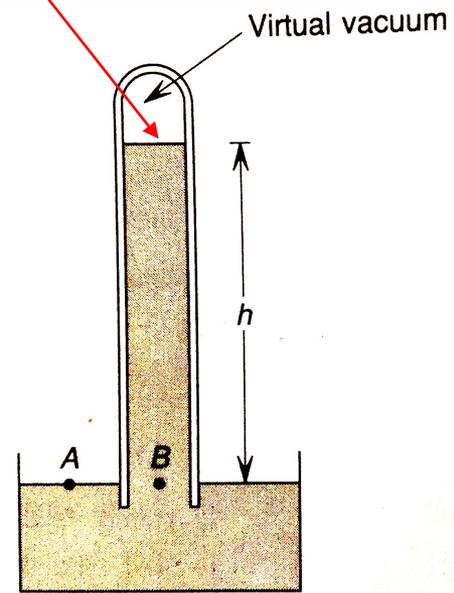
타이어의 압력을 측정하는 압력계는, 타이어 내부의 공기압을 측정하는 것이 아니라, 타이어 내부의 공기압과 측정하고 있는 환경에서의 대기압사이의 차이를 측정하는 것이다.



대기에 의한 압력 (대기압)



진공아래; 표면에 작용하는 압력 없음 (free surface)

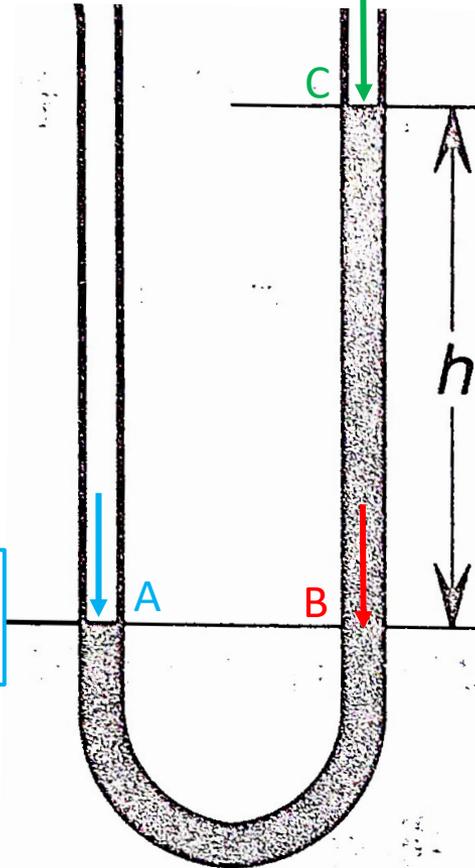


게이지 압력, 절대 압력

중력장 (g)
작용 방향



P_0 : 대기압



P_1 :
타이어 내부

A, B 위치에서 같은 단면적을 가지므로,
두 지점사이의 힘평형 조건은 압력평형
조건으로 생각할 수 있다 ($F=PxA$)

B지점이 받는 압력 ■ h 높이만큼의 수은이 주는 체적력/단면적 + c에서의 대기압 P_0

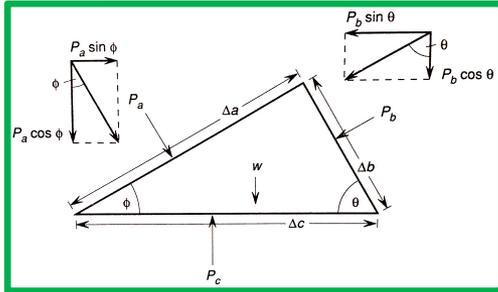
$$P_1 = \rho gh + P_0$$

사실, 압력계는 ρgh 를 통해 $P_1 - P_0$ 값을 측정하며, 이는 대기압과의 '상대적' 압력 크기 차이이다. 이를 '게이지(gauge) 압력' 이라 한다.

타이어의 절대 압력값은 P_1 으로 gauge 압력에 대기압을 더해서 구할 수 있다.

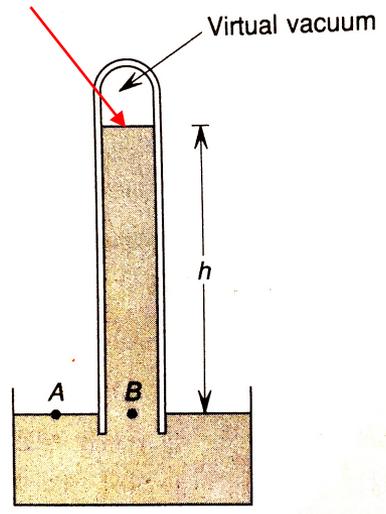


Recap



정지 유체내의 어떤 임의의 점에서도 압력은 모든 방향으로 같은 값을 가진다.

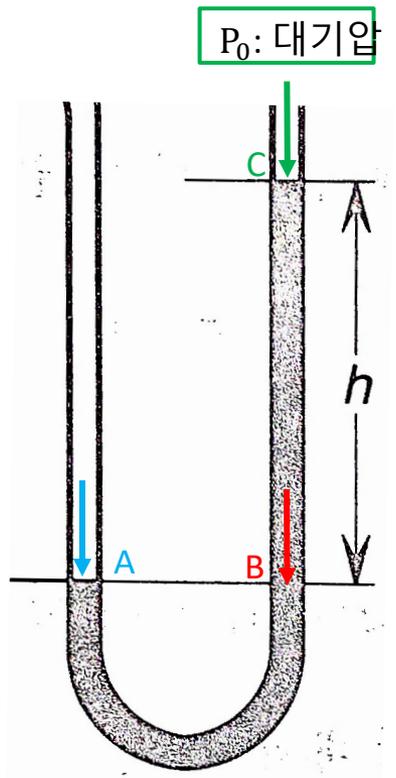
진공아래; 표면에 작용하는 압력 없음 (free surface)



중력장 (g) 작용 방향



P₁: 타이어 내부

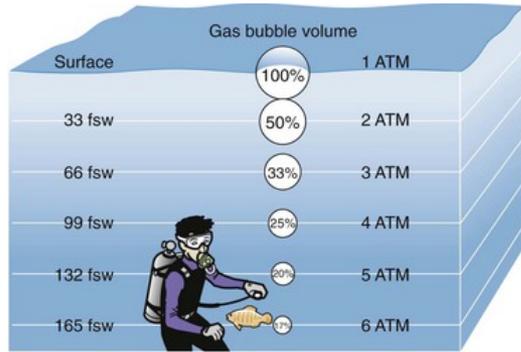


Reading assignment: 두가지 섞이지 않은 액체로 된 압력계 p16-p17

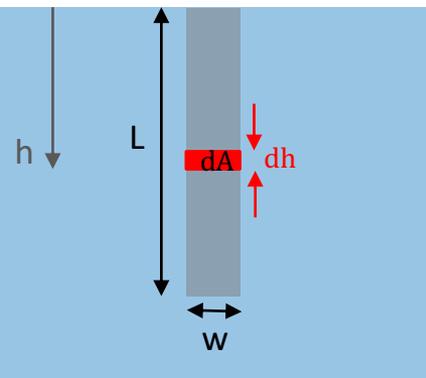
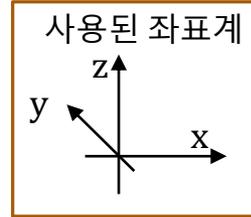
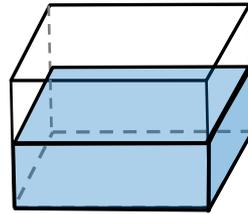


수압

다이버(diver)들이 느끼는 수심에 따른 압력 변화?



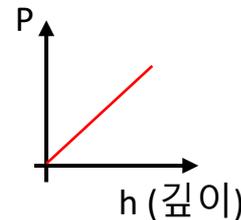
얇은 판



At free surface: $P_z = 0$

At h, what is P_z ? ($P_z = \rho gh$)

At h, What is P_x ? What is P_y ?



y 방향으로 판에 작용하는 힘 (F_y)?

$$dF_y = P \cdot dA$$

$$\begin{aligned}
 F_{\text{total}} &= \int dF_y = \int_A P \cdot dA \\
 &= \int_A P dA = \int_{h=0}^{h=L} P(h) w dh \\
 &= \int_{h=0}^{h=L} \rho \cdot g \cdot h \cdot w \cdot dh \\
 &= \rho g w \int_{h=0}^{h=L} h dh = \frac{\rho g w L^2}{2}
 \end{aligned}$$

박판 전체에 가해지는 '평균 압력'은?

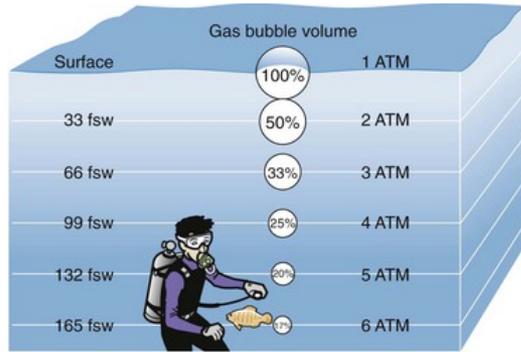
$$\text{전체 힘/전체판의 너비} = \frac{\rho g w L^2}{2} / (wL) = \frac{\rho g L}{2}$$

박판의 길이 반쯤에서 작용하는 수압과 같다

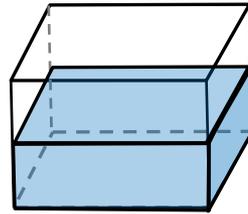


수압

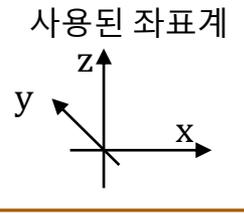
다이버(diver)들이 느끼는 수심에 따른 압력 변화?



삼각형 판?



\vec{g}



삼각형 판 전체에 가해지는 '평균 압력'

$$P_{av} = \frac{\rho g L}{3}$$

풀이 과정은
교재 참고

박판 전체에 가해지는 '평균 압력'은?

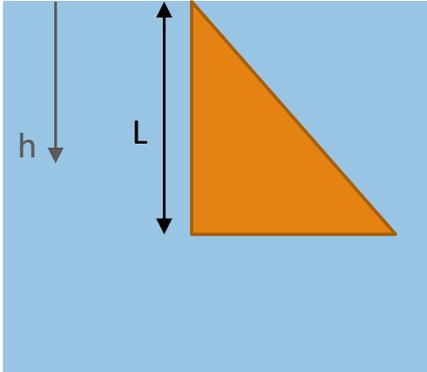
$$P_{av} = \frac{\rho g L}{2}$$

아하! 수평판에 작용하는 평균 압력은 판의 무게 중심(centroid)에 작용하는 (국소) 압력값과 같구나!



Another example

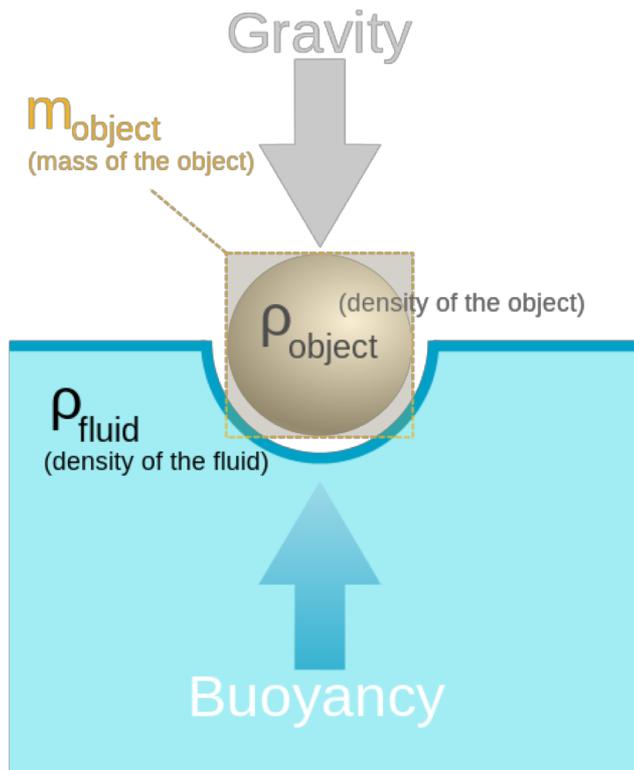
$$F_{\text{total}} = \int dF_y = \int_A P \cdot dA$$



부력 (浮力; buoyancy)

Any object, wholly or partially immersed in a fluid, is buoyed up by a force equal to the weight of the fluid displaced by the object

Archimedes' principle



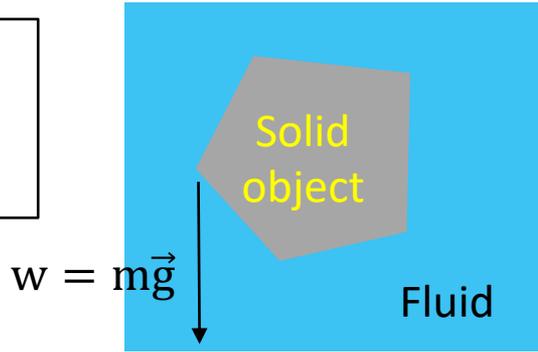
액체 상태의 수은 위에 British pound coin이 부력에 의해 떠있다.

<https://en.wikipedia.org/wiki/Buoyancy>



Archimedes principle

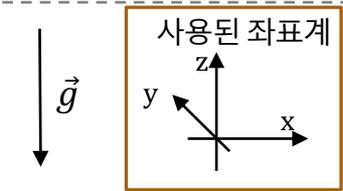
관찰: 물속에서는 무거운 물건을 들어올리는게 더 쉽다. 왜?



Solid는 중력장의 영향으로 아래로 가라 앉으려는 힘이 작용

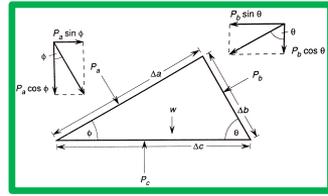
물체가 가볍다는 느껴진다는 것은, 무게에 반대 방향으로 떠올리려는 부력 작용하기 때문이다!

그렇다면 그 부력은 얼마만큼(정량적으로) 작용하는 건가?

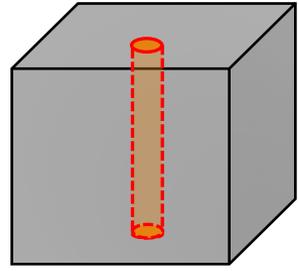
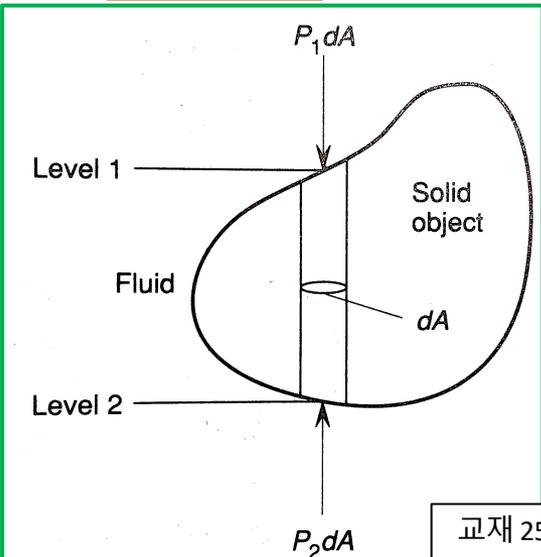
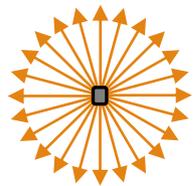


아래의 원통형 체적 요소에서 fluid와 닿는 면은 위 아래 깊이 levels 1, 2밖에 없다.

*Slide 4

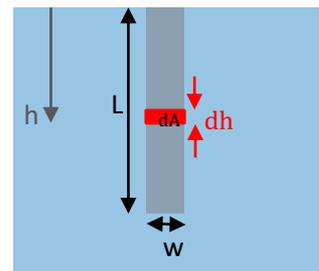


정지 유체내의 한 임의의 점에서 압력은 모든 방향으로 같은 값을 가진다.



교재 25p, 그림 1.11

*Slide 17

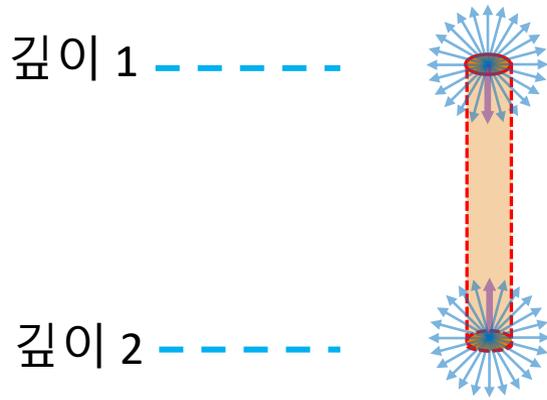
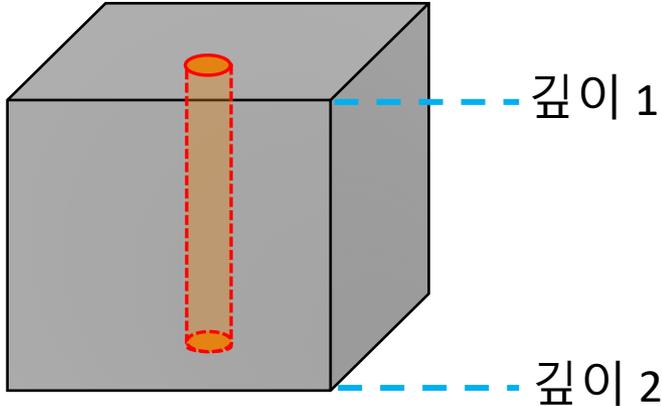


$$F_{\text{total}} = \int dF_y = \int_A P \cdot dA$$

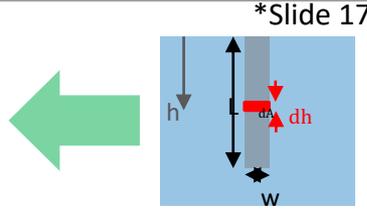


부력

유체에 잠긴 상자의 기둥 체적 요소에 작용하는 부력 구하기



$$dF_z = P_z dA$$



$$F_{total} = \int dF_y = \int_A P \cdot dA$$

체적 속의 기둥에 실제로 위(z방향)으로 유압에 의해 작용하는 힘은 위아래 두 면 뿐이다.

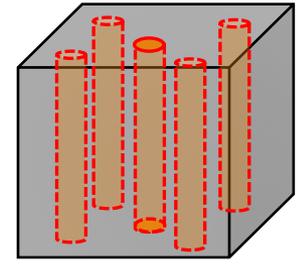
기둥 요소에 전체에 작용하는 유압에 의한 '떠오르는 방향의 힘 요소':

$$dF_z = P_z(\text{at level 1}) \cdot dA + P_z(\text{at level 2}) \cdot dA$$

$$\begin{aligned} &= (-P_1 dA) + (P_2 dA) \\ &= -\rho g h_1 dA + \rho g h_2 dA \\ &= \rho g (h_2 - h_1) dA \\ &= \rho g dV \end{aligned}$$

$$F = dF_z^{(1)} + dF_z^{(4)} + dF_z^{(3)} \dots$$

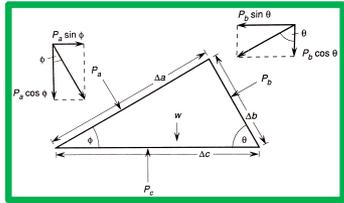
$$F_z = \int_V dF_z = \int_v \rho g dV = \rho g V$$



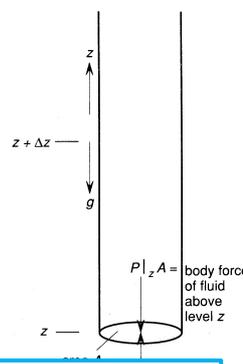
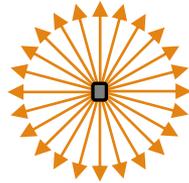
Recap

기체에 의해 용기의 벽에 가해진 힘은 기체 원자/분자가 용기의 벽과 충돌할 때 생기는 운동량의 변화 때문에 생긴다.

*Slide 4



정지 유체내의 어떤 임의의 점에서도 압력은 모든 방향으로 같은 값을 가진다.



$$\ln(P/P_0) = -\frac{gM}{RT}z$$

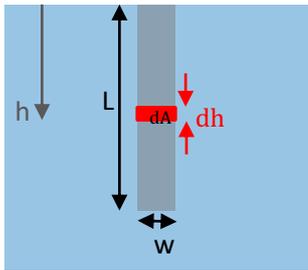
또는

$$\frac{P}{P_0} = \exp\left(-\frac{gM}{RT}z\right)$$

$$\frac{dP}{dz} = -\rho \cdot g$$

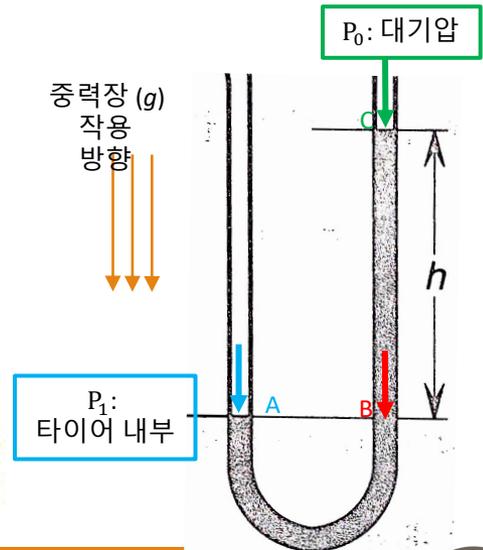
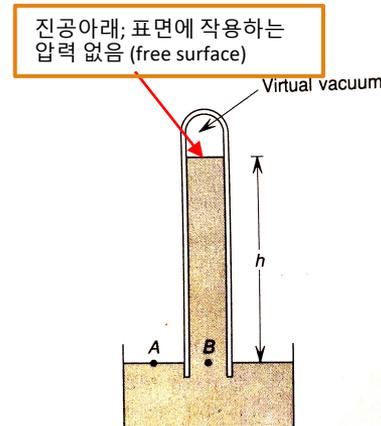
기압 공식 (barometric formula)

*Slide 17



$$P = \rho gh$$

$$F_z = \int_V dF_z = \int_v \rho g dV = \rho g V$$



연습 문제 풀이

□ 예제 1.1

□ 사각형 금속 물탱크는 수면에서 아래로 1m 지점에 유리창 가지고 있다.

□ 이때, 1000 kg/m^3 밀도의 물이 창에 작용하는 힘은?

□ $P = P_0 + \rho \cdot g \cdot h$

□ $F = \int_A P dA$

